

电动夹爪

● 智握未来，稳赢效率 ●



旋转高精度



掉电保持



无需气源



夹持力可调



行程可调



低能耗

空压源不要

力、位、速可控可调

使用便捷，即插即用



平行型



平行型
带抱闸型



旋转型



旋转型
高精度型



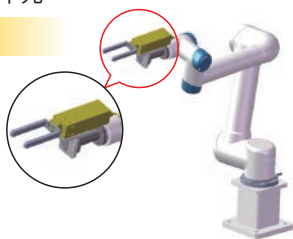
吸取型

使用案例

可用于机器人或直动单元

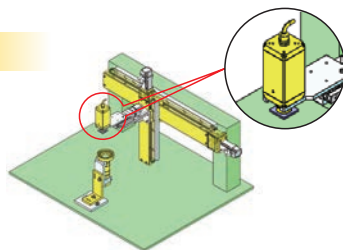
◇机器人配合使用

通过与协作机器人配合完成取放料、组装等用途

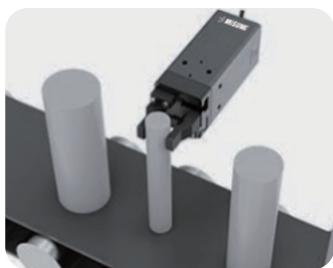


◇直线模组使用

与直线模组配合进行工件的吸取、放置工作



◇水平夹持



行程可控可调，可夹取不同尺寸的工作

◇旋转夹持



可左右回转，对盖子进行开闭

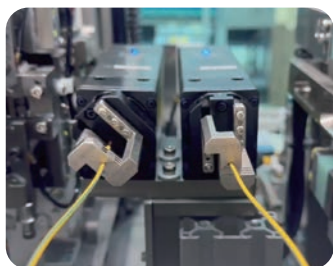
◇吸取式



可延伸气路



夹持力可调可控

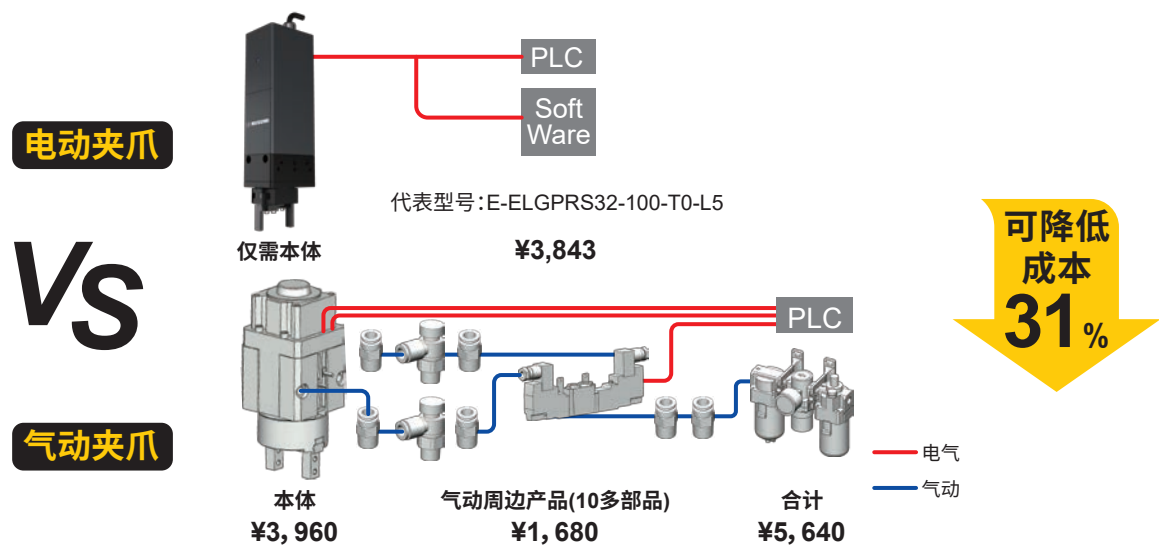


夹持力、旋转速度角度可调



A · B独立两腔室，双路控制

使用便捷, 即插即用



减少停机时间, 提高生产性



节能, 环保



空压机+真空执行器组合
组合功率: 251.2w

米思米电动真空执行器
功率: 12w

※产品来源(市场随机采购同类品)

平行型·带抱闸型



- 可调行程覆盖0~50mm, 夹持力覆盖2~100N
- 重复开闭精度为 $\pm 0.02\text{mm}$
- 使用寿命高达3000万次开合
- 低功率, 低能耗
- 断电夹持, 防止掉落

旋转型



- 可调行程覆盖0~32mm, 夹持力覆盖4~100N
- 重复开闭精度为 $\pm 0.02\text{mm}$, 旋转重复精度为 $\pm 0.5^\circ$
- 支持正反转, 单一方向可无限旋转
- 低功率, 低能耗

旋转型 高精度型



- 可调行程0~20mm, 夹持力覆盖8~23N
- 重复定位精度为 $\pm 0.02\text{mm}$, 旋转重复精度为 $\pm 0.02^\circ$
- 最高旋转速度 $2500^\circ/\text{s}$
- 支持正反转, 单一方向可无限旋转
- 低功率, 低能耗

吸取型



- 无需气源, 使用便捷
- 吸力可调, 真空度实时补偿, 避免长时间夹持工件掉落
- 末端可换 (配置不同夹头, 适用多种场景)、气路可拓展
- 低功率, 低能耗
- A·B独立两腔室, 双路控制

平行型·带抱闸型

无惧断电 守护生产

✔ 防止物品掉落砸伤 ✔ 提高安全生产性

断电夹持 稳固无忧

断电可保持通电时间同等夹持力

型号	上电夹持力 (N)	断电保持夹持力 (N)	力的衰减幅度 (%)
E-ELGPPHS26-050	60	58	-3%
E-ELGPPHS40-050	55	53	-3%
E-ELGPPHS40-100	107	105	-2%
E-ELGPPHS50-100	114	113	-1%

※ 上記数据系本公司检测所得的参考值(平均值), 实际力的衰减幅度与实际使用工况相关。
※ E-ELGPPHS50-060的力损耗幅度与E-ELGPPHS50-100相同。

旋转型 高精度型

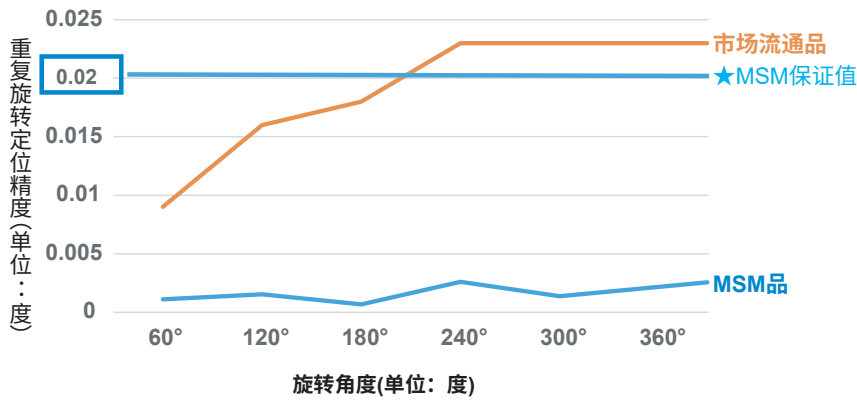
无背隙 高精度 高转速

✔ 高旋转重复定位精度 ✔ 可高速旋转

高精度 $\pm 0.02^\circ$

高转速 2500°/s

多角度重复旋转定位精度



※ 上記数据是本公司检测所得的参考值, 实际角度精度波动范围与实际使用工况相关。
※ 重复旋转定位精度测量方法: 将编码器通过联轴器与工装连接, 然后使用旋转电爪夹取工装旋转, 最后读取编码的值与设定值比较, 以此往复测试。

全新网上选型工具, 最快1分钟完成选型



平行型・带抱闸型



旋转型



推荐使用 **在线选型工具** NEW

免去复杂的参数计算，输入使用条件即可轻松选型

点击立即选型

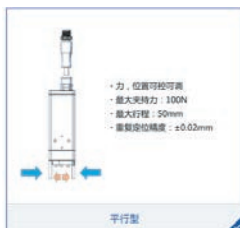
✓ 无需手动计算, 快速正确选型

STEP 1

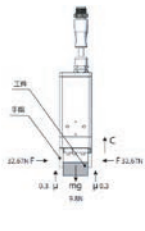
机械设计

选择种类，工件使用条件等

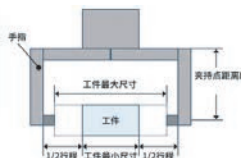
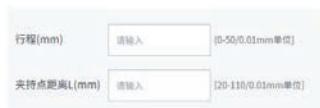
■选择电爪种类



■选择工件条件

[illegible]

■选择使用条件



STEP 2

电气设计

通讯协议, 配线等

■通讯协议，出线方式

通讯协议	T1: Modbus RTU (RS485) +I/O	▼
------	-----------------------------	---

请选择出线方式



延长线缆长度 请选择

STEP 3

完成选型

实时报价，显示交期

下单型号: E-ELGPS26-050-T1-L3 [复制](#) [重新选型](#)

[↓ 下载技术资料](#)[查看选型报告书](#)

单价(未税): ¥2,326

品牌: MISUMI | 发货日: 5天

[查看商品详情, CAD下载](#)

[返回上一步](#)

请前往商品详情页查看价格交期、下载3D模型或订购

专用上位机调试软件

预设参数模式, 让电控更得心应手

两步简单设定



动作指令

通过编程设定动作指令

参数预设

PC上位机软件
实现末端执行器的动作设定



预设参数模式, 让电控更高效

以旋转型电爪编程为例

传统编程

VS

预设参数

夹取
+
旋转
+
释放
+
归位

115段

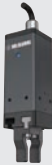
简化
编程

96%

4段

产品一览表

平行型

参数项目						
出线方式	转接出线 (有航插)	E-ELGPS26-015	E-ELGPS26-050	E-ELGPS40-050	E-ELGPS40-100	E-ELGPS50-100
	直接出线 (无航插)	E-ELGPD26-015	E-ELGPD26-050	E-ELGPD40-050	E-ELGPD40-100	E-ELGPD50-100
可调行程 (mm)		26	26	40	40	50
开/合速度 (mm/s)		26	20	35.7	20	22.7
行程调节		可				
夹持力 (N)		15	50	50	100	100
夹持力调节		可				
最大推荐负载 (kg)		0.3	1	0.8	2	2
重复开闭精度		±0.02mm				
本体重量 (kg)		0.25	0.45	0.4	0.44	0.53
外形尺寸 (mm)		35*35*92	53*28*103.5	50*35*87	50*35*91.5	70*40*97
通讯协议		Modbus RTU (RS485)+I/O	Modbus RTU (RS485)+I/O	Modbus RTU (RS485)	Modbus RTU (RS485)	Modbus RTU (RS485)+I/O



平行型 带抱闸型

特点：内置抱闸机构,可确保掉电时夹指不松开,提高安全性

参数项目						
出线方式	转接出线 (有航插)	E-ELGPPHS26-050	E-ELGPPHS40-050	E-ELGPPHS40-100	E-ELGPPHS50-060	E-ELGPPHS50-100
	直接出线 (无航插)	E-ELGPPHD26-050	E-ELGPPHD40-050	E-ELGPPHD40-100	E-ELGPPHD50-060	E-ELGPPHS50-100
可行行程 (mm)		26	40	40	50	50
开/合速度 (mm/s)		20	35.7	20	41.6	22.7
行程调节		可				
夹持力 (N)		50	50	100	60	100
夹持力调节		可				
最大推荐负载 (kg)		1	0.8	2	1	2
本体重量 (kg)		0.49	0.45	0.47	0.8	0.63
重复开闭精度		±0.02mm				
外形尺寸 (mm)		53*28*129.5	50*35*110	50*35*110	70*40*97	70*40*110.2
通讯协议		Modbus RTU (RS485)+I/O				
掉电保持		可				

旋转型

参数项目				
出线方式	转接出线 (有航插)	E-ELGPRS8-023	E-ELGPRHS20-023	E-ELGPRS32-100
	直接出线 (无航插)	E-ELGPRD8-023	—	E-ELGPRD32-100
可调行程 (mm)		8	20	32
开/合速度 (mm/s)		14.2	33.3	35.5
行程调节		可		
夹持力 (N)		23	23	100
夹持力调节		可		
最大推荐负载 (kg)		0.3	0.35	1.5
重复开闭精度		±0.02mm		
重复旋转定位精度		±0.5°	±0.02°	±0.5°
旋转间隙		±1°	无背隙	±1°
最大旋转速度 (°/s)		1,500	2,500	1,000
峰值扭矩 (N·m)		0.3	0.25	1.5
旋转角度		无限旋转		
外形尺寸 (mm)		63.1*26*178	40*40*177	56*44*170
本体重量 (kg)		0.3	0.65	0.7
通讯协议		Modbus RTU(RS485)	EtherCAT	Modbus RTU(RS485)

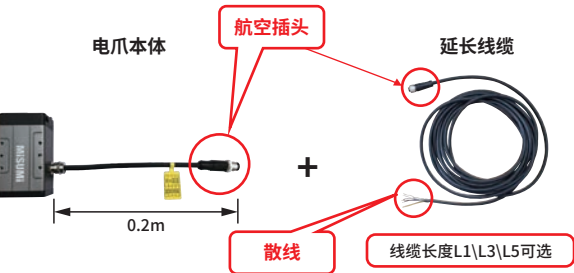
吸取型

参数项目			
出线方式	转接出线 (有航插)	E-ELGVS01	E-ELGVS08
	直接出线 (无航插)	E-ELGVD01	E-ELGVD08
最大真空度 (kpa)		-60	-70
真空度调节		可	
最大推荐负载 (kg)		1	8
吸/放时间 (s)		0.1/0.1	0.4/0.2
本体重量 (kg)		0.3	1.4
外形尺寸 (mm)		45*45*97	115*100*87.7
通讯协议		Modbus RTU (RS485)+I/O	

出线方式说明

■出线方式区分

转接出线型



• 电动夹爪本体引出0.2m线缆，末端为航空插头 + 延长线缆（一端配有航空插头，一端为散线）

直接出线型



• 电动夹爪本体直接引出线缆，末端为散线

❶Type	❷可调行程 (mm)	❸夹持力 (N)	❹通讯协议	❺配线长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)
E—ELGPS (转接出线)	26	015	T1：Modbus RTU (RS485) +I/O	L1 L3 L5 (线缆长度可选)	35	35	92
		050			53	28	103.5
E—ELGPD (直接出线)	40	050	T0: Modbus RTU (RS485)		50	35	87
		100					91.5
	50	100	T1：Modbus RTU (RS485) +I/O		70	40	97

■追加工选项



Alterations
追加加工

Order
订货范例

请按选型步骤①~⑥选择型式和参数后进行订购。

①Type · ②可调行程 — ③夹持力 — ④通讯协议 — ⑤配线长度 — (UP · DN···etc.)
E-ELGPS40 — 050 — T0 — L5 — UP

Alterations	Code	Spec.
①变更出线方向		
标准		变更出线方向。
变更后		UP 向上变更 DN 向下变更 LT 向左变更 RT 向右变更
		指定范例 UP · DN · LT · RT
		型号 l (mm)
		E-ELGPS26-050 19
		E-ELGPS40-050 31
		E-ELGPS40-100 31
		E-ELGPS50-060 30
		E-ELGPS50-100 30
		E-ELGPPHS26-050 24
		E-ELGPPHS40-050 37
		E-ELGPPHS40-100 37
		E-ELGPPHS50-060 30
		E-ELGPPHS50-100 37
		⑥ 仅平行型且转接出线型支持变更。

Alterations	Code	Spec.
②配备协议转换器		
标准:		仅电爪本体与连接线缆
变更后:		额外配备EtherCAT转Modbus RTU (RS485)协议转换器
		配备协议转换器
		指定范例 EC
		· 支持EtherCAT和Modbus RTU (RS485)协议转换
		· 1组EtherCAT端口和1组RS-485 端口
		· 此网关的使用说明书与软件可从随货发送的二维码中下载
		⑥ 由于仅有1组RS-485端口，因此当接有多台电爪时，不支持同时控制动作，仅可分别单独控制动作

电动夹爪 平行型

※目录产品均为不含税价格，具体以官网报价为准。

代表型号：E-ELGPS40-050-T0-L5



CE RoHS10

1,517 1个起售
元/个

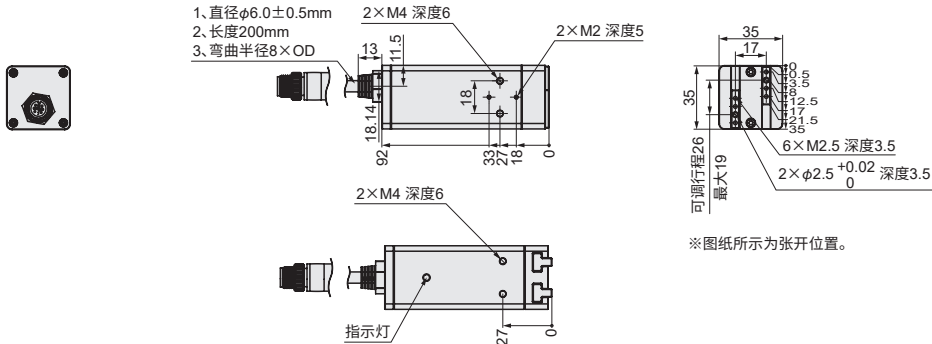
1,214 5个起
元/个

大订单再享
8折

数量	单价	折扣	发货日
1~4	1,517	—	5日
5~9	1,214	8折	5日
10~19	1,214	8折	9日

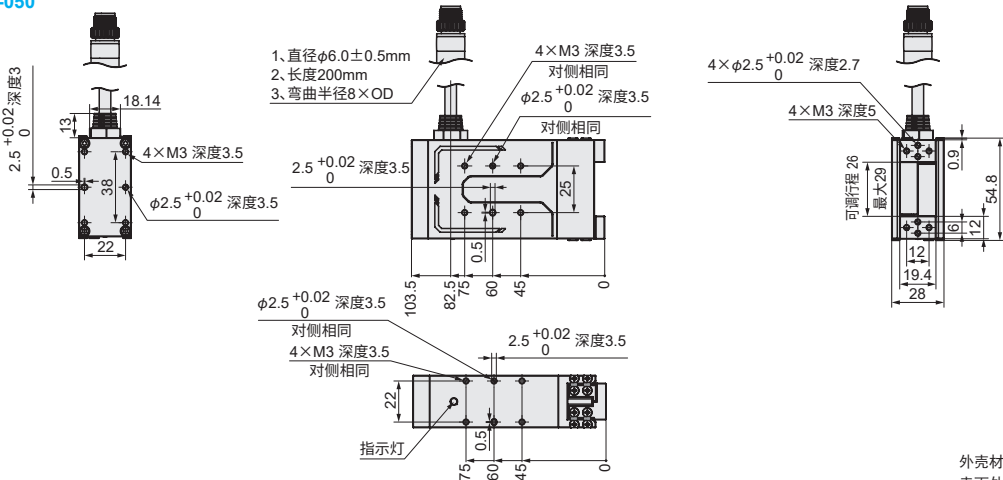
※超过以上订购数量，交期另询，实际发货日以“订购”时报价单中显示的日期为准。

平行26-015



※图纸所示为张开位置。

平行26-050



外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

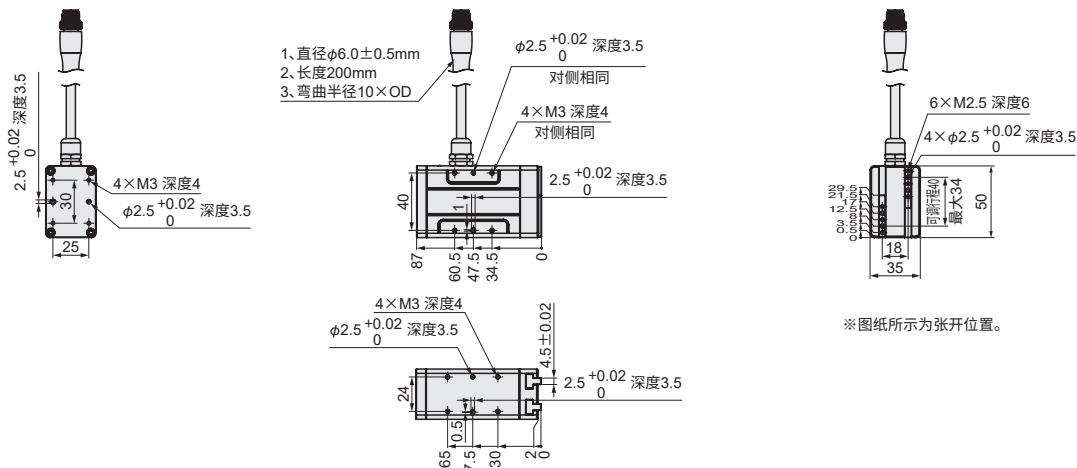
①Type	② 可调行程 (mm)	③ 夹持力 (N)	④通讯协议	⑤配线 长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)	本体 重量 (kg)	开/合 时间 (s)	开/合 速度 (mm/s)	重复开闭 精度 (mm)	防护 等级	出线 位置	额定 电压 (V)	峰值 电流 (A)	额定 电流 (A)	额定 功率 (W)
E-ELGPS (转接出线)	26	015	T1 : Modbus RTU (RS485) +I/O	L1 L3 L5 (线缆长度可选)	35	35	92	0.25	0.5	26	±0.02	IP40	底面 出线	DC24 ±10%	0.85	0.4	9.6
E-ELGPD (直接出线)		050		54.8	28	103.5	0.45	0.65	20	侧面 出线					0.6	0.25	6

※1 电机类型为伺服电机，驱动器内置
※2 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)
※3 出货产品不含夹指
※4 运行噪音<40dB

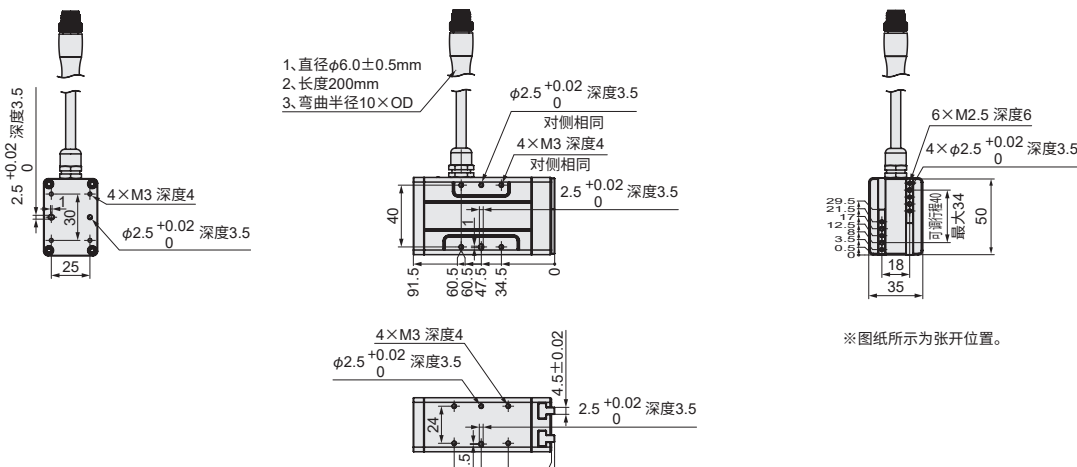
①Type	② 可调行程 (mm)	③夹持力 (N)	*最大推荐负载 (kg)	*垂直方向 容许静负载Fz (N)	*滑块容许 静力矩Mx (N · m)	*滑块容许 静力矩My (N · m)	*滑块容许 静力矩Mz (N · m)
E-ELGPS (转接出线)	26	015	0.3	150	1.2	0.9	0.55
E-ELGPD (直接出线)		050	1	200	3	2.5	3.5

电动夹爪 平行型

平行40-050



平行40-100



外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

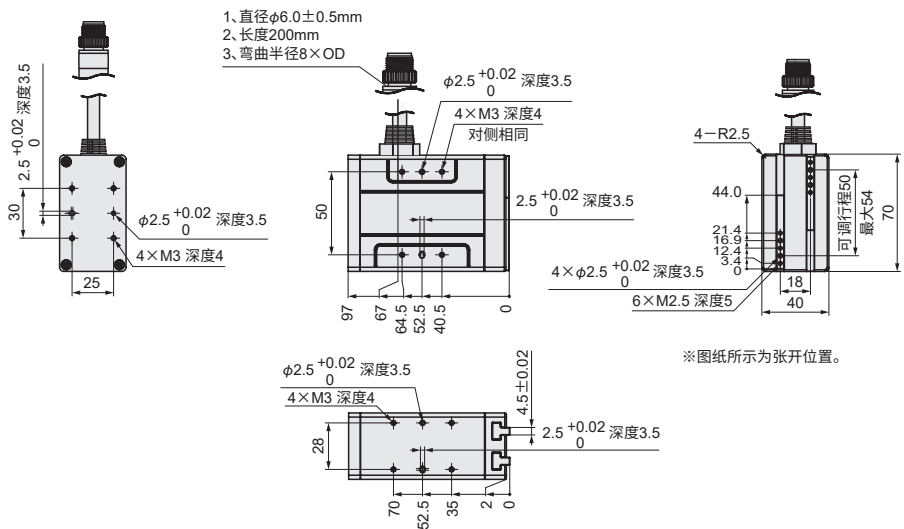
1 Type	2 可调行程 (mm)	3 夹持力 (N)	4 通讯协议	5 配线 长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)	本体 重量 (kg)	开/合 时间 (s)	开/合 速度 (mm/s)	重复开闭 精度 (mm)	防护 等级	出线 位置	额定 电压 (V)	峰值 电流 (A)	额定 电流 (A)	额定 功率 (W)
E-ELGPS (转接出线)	40	050	T0: Modbus RTU (RS485)	L1 L3 L5 (线缆长 度可选)	50	35	87	0.4	0.56	35.7	± 0.02	IP40	侧面 出线	DC24 $\pm 10\%$	0.6	0.25	6
E-ELGPD (直接出线)		100					91.5	0.44	1	20					0.85	0.4	9.6

※1 电机类型为伺服电机，驱动器内置
※2 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)
※3 出货产品不含夹指
※4 运行噪音<40dB

1 Type	2 可调行程 (mm)	3 夹持力 (N)	* 最大推荐负载 (kg)	* 垂直方向 容许静负载Fz (N)	* 滑块容许 静力矩Mx (N·m)	* 滑块容许 静力矩My (N·m)	* 滑块容许 静力矩Mz (N·m)
E-ELGPS (转接出线)	40	050	0.8	200	2	1.5	2
E-ELGPD (直接出线)		100	2				

电动夹爪 平行型

平行50-100



外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

1 Type	2 可调行程 (mm)	3 夹持力 (N)	4 通讯协议	5 配线长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)	本体重量 (kg)	开/合时间 (s)	开/合速度 (mm/s)	重复开闭精度 (mm)	防护等级	出线位置	额定电压 (V)	峰值电流 (A)	额定电流 (A)	额定功率 (W)
E-ELGPS (转接出线) E-ELGPD (直接出线)	50	100	T1 : Modbus RTU (RS485) +I/O	L1 L3 L5 (线缆长度可选)	70	40	97	0.53	1.1	22.7	± 0.02	IP40	侧面出线	DC24 $\pm 10\%$	0.6	0.25	6

※1 E-ELGPD50-060与E-ELGPS50-060带有掉电保持功能
※2 电机类型为伺服电机，驱动器内置
※3 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)
※4 出货产品不含夹指
※5 运行噪音<40dB

1 Type	2 可调行程 (mm)	3 夹持力 (N)	* 最大推荐负载 (kg)	* 垂直方向容许静负载Fz (N)	* 滑块容许静力矩Mx (N·m)	* 滑块容许静力矩My (N·m)	* 滑块容许静力矩Mz (N·m)
E-ELGPS (转接出线) E-ELGPD (直接出线)	50	100	2	200	2.5	2	2.8

Order
订货范例

请按照选型步骤1~5选择型式和参数后进行订购。

1 Type · 2 可调行程 - 3 夹持力 - 4 通讯协议 - 5 配线长度

E-ELGPS40 - 050 - T0 - L5

电动夹爪 平行型 带抱闸型

※目录产品均为不含税价格，具体以官网报价为准。



代表型号：E-ELGPPHS26-050-T1-L5

2,879 1个起售
元/个

2,303 10个起
元/个

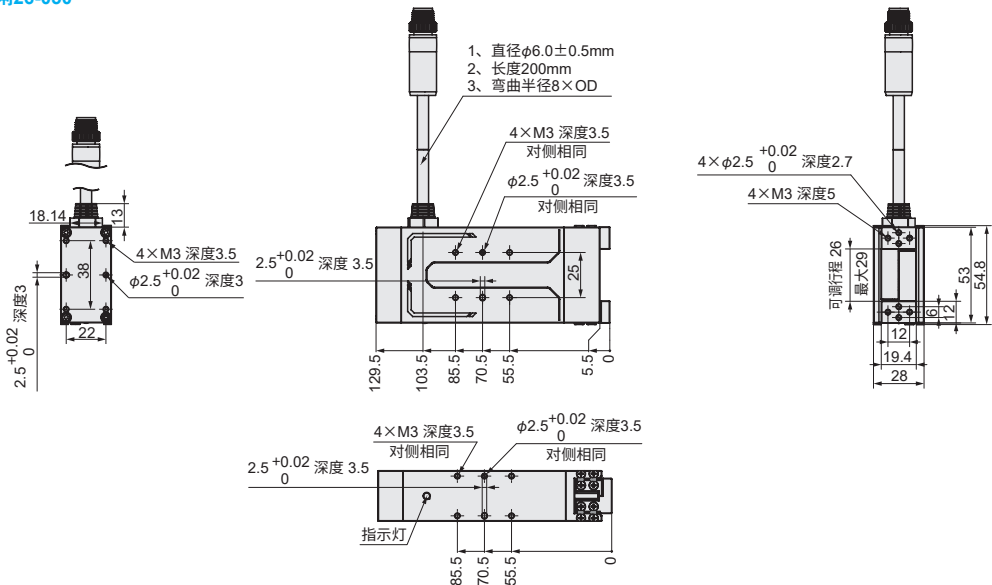
大订单再享
8折



数量	单价	折扣	发货日
1~4	2,879	—	5日
5~9	2,591	9折	5日
10~19	2,303	8折	9日

①超过以上订购数量，交期另询，实际发货日以“订购”时报价单中显示的日期为准。

平行带抱闸26-050



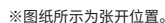
外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

Type	② 可调行程 (mm)	③ 夹持力 (N)	④ 通讯协议	⑤ 配线长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)	本体重量 (kg)	开/合时间 (s)	开/合速度 (mm/s)	重复开闭精度 (mm)	防护等级	出线位置	额定电压 (V)	峰值电流 (A)	额定电流 (A)	额定功率 (W)
E-ELGPPHS (转接出线)	26	050	T1 : Modbus RTU (RS485) +I/O	L1 L3 L5 (线缆长度可选)	54.8	28	129.5	0.49	0.65	20	±0.02	IP40	侧面出线	DC24 ±10%	0.6	0.25	6
E-ELGPPHD (直接出线)																	

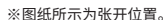
※1 电机类型为伺服电机，驱动器内置
※2 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)
※3 出货产品不含夹指
※4 运行噪音 < 40dB
※5 标准品，高度增加26mm

Type	② 可调行程 (mm)	③ 夹持力 (N)	* 最大推荐负载 (kg)	* 垂直方向容许静负载Fz (N)	* 滑块容许静力矩Mx (N · m)	* 滑块容许静力矩My (N · m)	* 滑块容许静力矩Mz (N · m)
E-ELGPPHS (转接出线)	26	050	1	200	3	2.5	3.5
E-ELGPPHD (直接出线)							

平行带抱闸40-050



平行带抱闸40-100

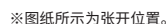


外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

- ※1 电机类型为伺服电机，驱动器内置
- ※2 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)
- ※3 出货产品不含夹指
- ※4 运行噪音 < 40dB
- ※5 40-050、40-100较标准品，高度分别增加

16

平行带抱闸50-060



※图纸所示为张开位置。

①Type・②可调行程 ③夹持力 ④通讯协议 ⑤配线长度
E-ELGPPHS50 060 T1 L5

电动夹爪 旋转型



代表型号：E-ELGPRS8-023-T0-L5

3,641 1个起售
元/个

2,913 5个起
元/个

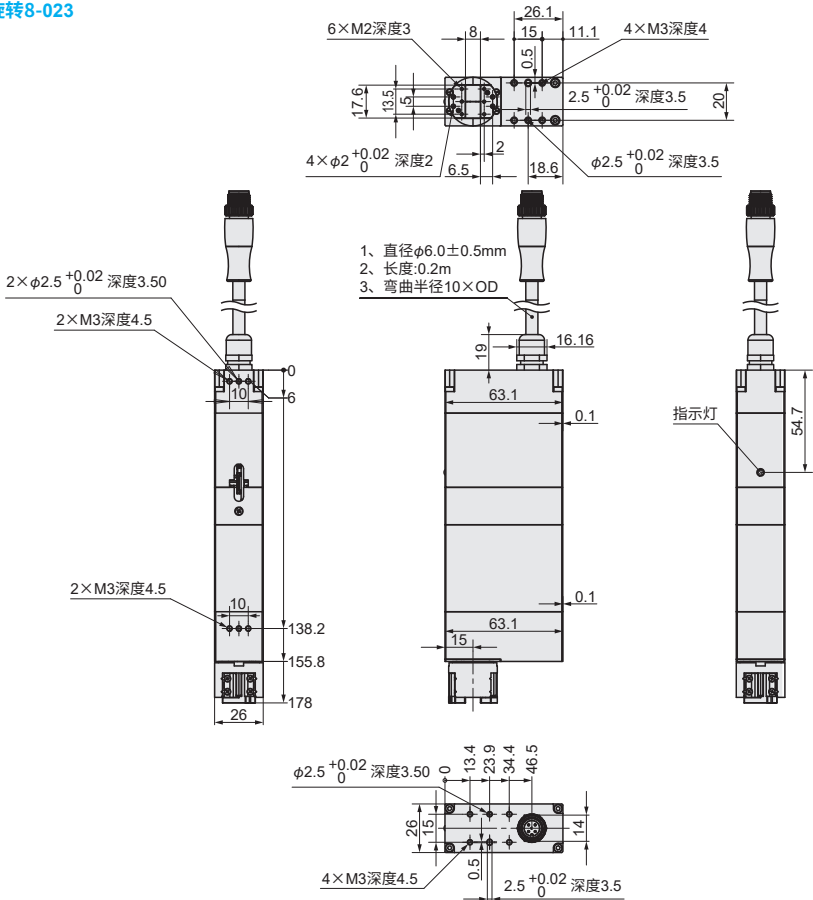
大订单再享
8折



数量	单价	折扣	发货日
1~4	3,641	—	5日
5~9	2,913	8折	5日
10~19	2,913	8折	9日

超过以上订购数量，交期另询，实际发货日以“订购”时报价单中显示的日期为准。

旋转8-023



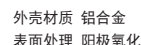
外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

①Type	② 可调行程 (mm)	③ 夹持力 (N)	④通讯协议	⑤配线 长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)	本体 重量 (kg)	额定扭矩 (N·m)	峰值扭矩 (N·m)	开/合 时间 (s)	开/合 速度 (mm/s)	旋转 速度 (°/s)	重复开 闭精度 (mm)	旋转 重复 精度	防护 等级	出线 位置	额定 电压 (V)	峰值 电流 (A)	额定 电流 (A)	额定 功率 (W)
E-ELGPRS (转接出线)	8	023	T0：Modbus RTU (RS485)	L1 L3 L5 (线缆长 度可选)	63.1	26	178	0.6	0.12	0.3	0.28	14.2	1500	±0.02	±0.5°	IP40	底面 出线	DC24 ±10%	2	0.4	9.6
E-ELGPRD (直接出线)																					

※1 可单方向无限旋转，支持正反转
※2 电机类型为伺服电机，驱动器内置
※3 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)
※4 出货产品不含夹指
※5 运行噪音<70dB
※6 此产品因传动机构为齿轮齿条，因此在旋转上会产生旋转间隙。
· 旋转间隙约 ±1°。
· 不保证绝对旋转定位精度(本产品不适用于高精度旋转定位工况)。
· 旋转重复精度为±0.5°(仅指多次定位到同一目标位置时的精度)。
· 对于旋转定位工况，为弥补旋转机构造成的误差，需要根据实际工况进行角度补偿才能旋转到位。且每台补偿值可能不同。

1 Type	2 可调行程 (mm)	3 夹持力 (N)	* 最大推荐负载 (kg)	* 垂直方向容许静负载 Fz (N)	* 滑块容许静力矩Mx (N · m)	* 滑块容许静力矩My (N · m)	* 滑块容许静力矩Mz (N · m)
E-ELGPRS (转接出线)	8	023	0.3	100	1.5	1.5	1.5
E-ELGPRD (直接出线)							

旋转32-100



※6 此产品因传动机构为齿轮齿条，因此在旋转上会产生旋转间隙。

- 旋转间隙约 $\pm 1^{\circ}$ 。
- 不保证绝对旋转定位精度(本产品不适用于高精度旋转定位工况)。
- 旋转重复精度为 $\pm 0.5^{\circ}$ (仅指多次定位到同一目标位置时的精度)。

对于旋转定位工况，为弥补传动机构造成的误差，需要根据实际工况进行角度补偿才能旋转到定位，且每台补偿值可能不同。

Order 订货范例

①Type・②可调行程 — ③夹持力 — ④通讯协议 — ⑤配线长度
E-ELGPRS32 — 100 — T0 — L5

Type

E-ELGPRS

去网页检索生成订购型号

关键字

电动夹爪 旋转型

去网页检索生成订购型号

MISUMI

■ MISOMI

☒

MiSUMi
经济型

电动夹爪 旋转型 高精度型

※目录产品均为不含税价格，具体以官网报价为准。



代表型号：E-ELGPRHS20-023-E0-L5-PL0.5

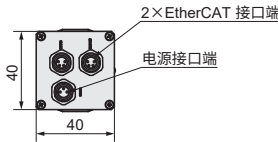
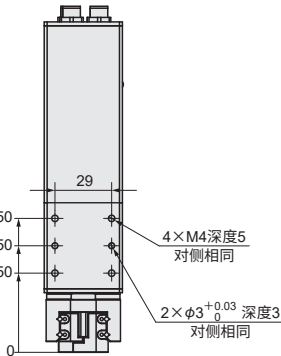
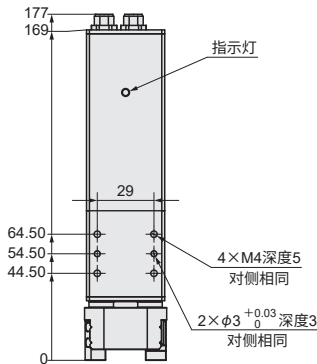
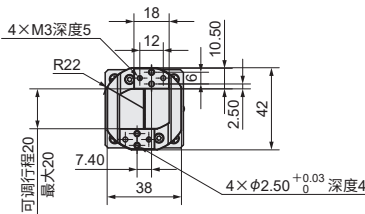
5,877 1个起售
元/个

5,348 5个起
元/个

大订单再享
9折

数量	单价	折扣	发货日
1~4	5,877	—	5日
5~19	5,348	9折	9日
20以上	5,348	9折	每次询交期

⑦超过以上订购数量，交期另询，实际发货日以“订购”时报价单中显示的日期为准。



外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

①Type	② 可调行程 (mm)	③ 夹持力 (N)	④ 通讯 协议	⑤ 电源+网线 配线长度 (m)	⑥ 并联线缆 长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)	本体 重量 (kg)	额定扭矩 (N·m)	峰值扭矩 (N·m)	开/合 时间 (s)	开/合 速度 (mm/s)	旋转 速度 (o/s)	重复定 位精度 (mm)	旋转 重复 精度	防护 等级	出线 位置	额定 电压 (V)	峰值 电流 (A)	额定 电流 (A)	额定 功率 (W)
E-ELGPRHS	20	23	E0	L5	PL0.5 PL1 PL5 (任选其一)	40	40	177	0.65	0.1	0.25	0.3	33.3	2500*	±0.02	±0.02*	IP40	底面 出线	24V	3.5A	3A	14.4

※1 可单方向无限旋转，支持正反转

※2 电机类型为伺服电机，驱动器内置

※3 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)

※4 出货产品不含夹指

※5 此系列产品不含掉电保持功能，若需要，建议外接UPS

※6 运行噪音<70dB

①Type	②可调行程 (mm)	③夹持力(N)	*最大推荐负载 (kg)	*垂直方向容许静负载 Fz(N)	*滑块容许静力矩 Mx(N·m)	*滑块容许静力矩 My(N·m)	*滑块容许静力矩 Mz(N·m)
E-ELGPRHS	20	23	0.35	150	5N·m	3N·m	2N·m

电动夹爪 旋转型 高精度型 附属品与接线说明

■配线明细

- 配套明细：
 - ①电爪本体：1台
 - ②电源线(黑色)：1条(5米)
 - ③网线(绿色)：1条(5米)
 - ④并联线(绿色)：1条(可供选择0.5米/1米/5米)

■并联线缆规格参数说明

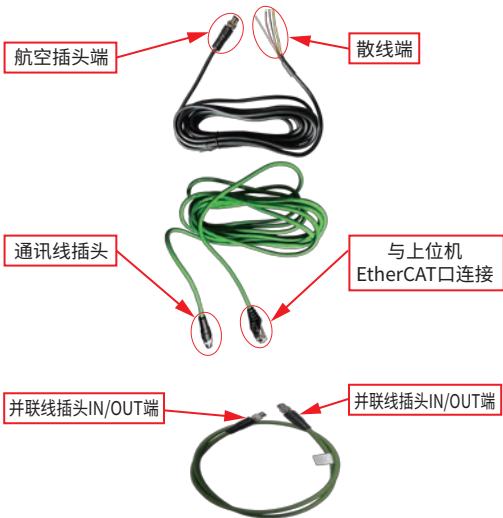
- 旋转型 高精度型电爪：
电爪之间需要通过并联线串联通讯

名称	并联线0.5m	并联线1m	并联线5m
并联线缆代码	PL0.5	PL1	PL5
对应下订成品型号	E-ELGPRHS20-023-E0-L5-PL0.5	E-ELGPRHS20-023-E0-L5-PL1	E-ELGPRHS20-023-E0-L5-PL5
交期	5个工作日，与本体相同	5个工作日，与本体相同	10个工作日

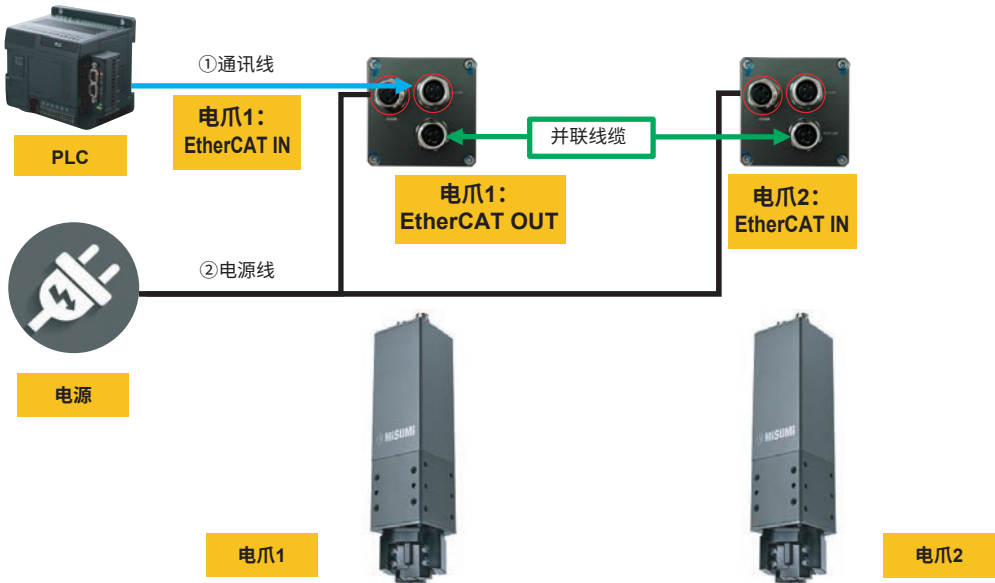
■单台电爪接线方式



■配线区分



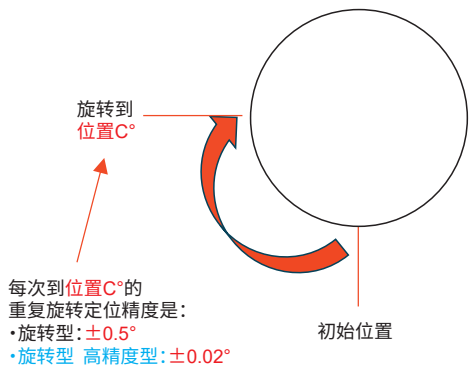
■多台电爪接线方式



电动夹爪 旋转型、旋转型 高精度型 关于重复定位精度与绝对旋转定位精度的差异

■【米思米可保证规格值】

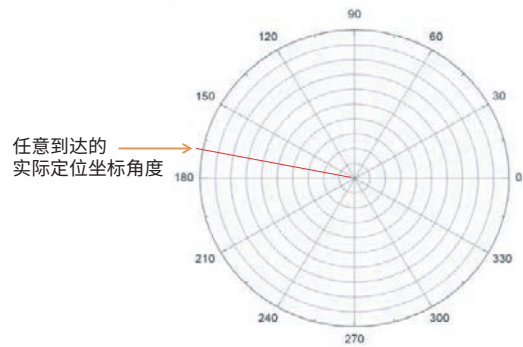
- 重复旋转精度:
(即多次到达同一位置的偏差值)



定义:
1、在相同条件下, 设备多次到达同一位置时所表现的偏差值即为重复旋转精度。

■【米思米无法保证规格值】

- 绝对旋转定位精度:



绝对定位坐标

定义:
1、实际定位坐标与绝对定位坐标的偏差值, 即为绝对旋转定位精度。
(正转or反转去到的任意实际定位坐标与绝对定位坐标的偏差值)

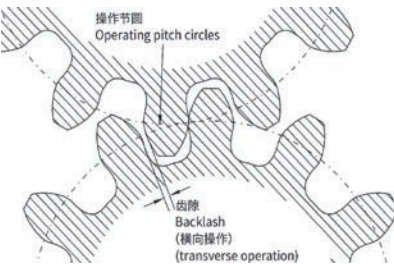
■【关于机械旋转间隙】

- 机械间隙定义:
- 旋转电爪在使能后, 旋转机构依然可以被拨动偏转。
 - 旋转型 回转间隙: $\pm 1^\circ$
 - 旋转型 高精度型 回转间隙: 无背隙



间隙产生原因:
※ 由于旋转驱动方式为电机驱动齿轮组执行回转动作, 而齿轮之间会存在啮合间隙, 因此会出现用手拨动旋转机构时角度偏转的现象。

机械回转间隙



电动夹爪 吸取型

代表型号：E-ELGVS01-T1-L5



2,843 1个起售
元/个

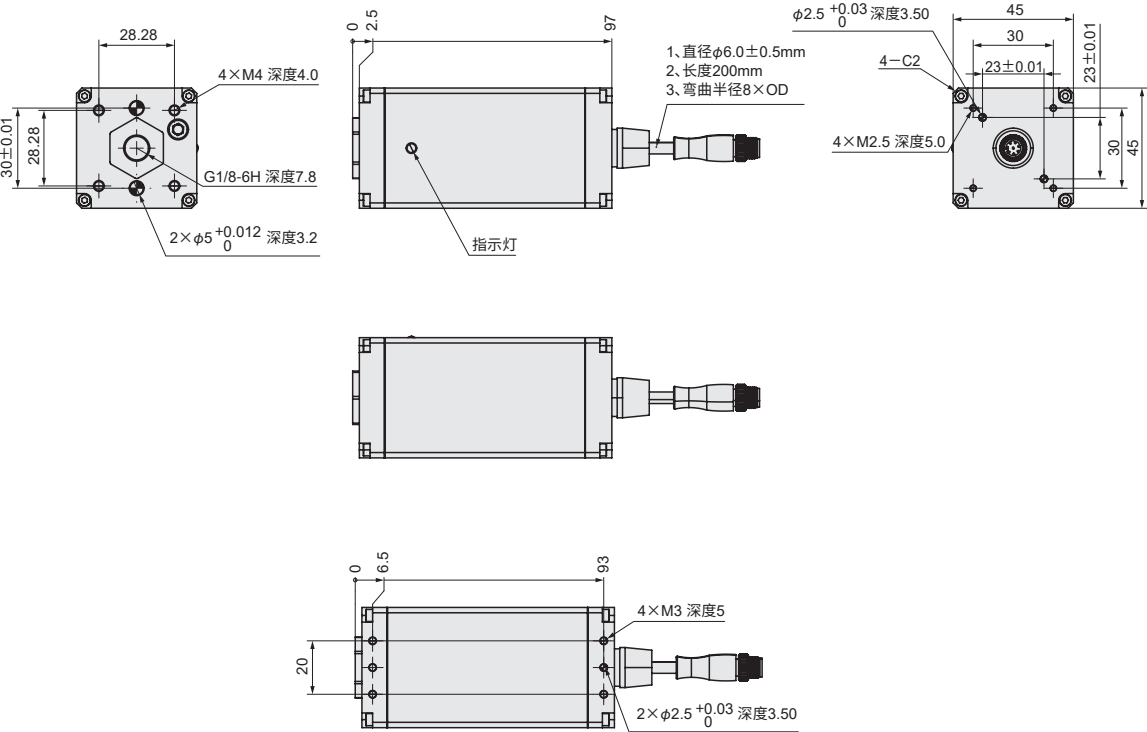
2,274 5个起
元/个

大订单再享
8折

数量	单价	折扣	发货日
1~4	2,843	—	5日
5~9	2,274	8折	5日
10~19	2,274	8折	9日

超过以上订购数量，交期另询，实际发货日以“订购”时报价单中显示的日期为准。

吸取01



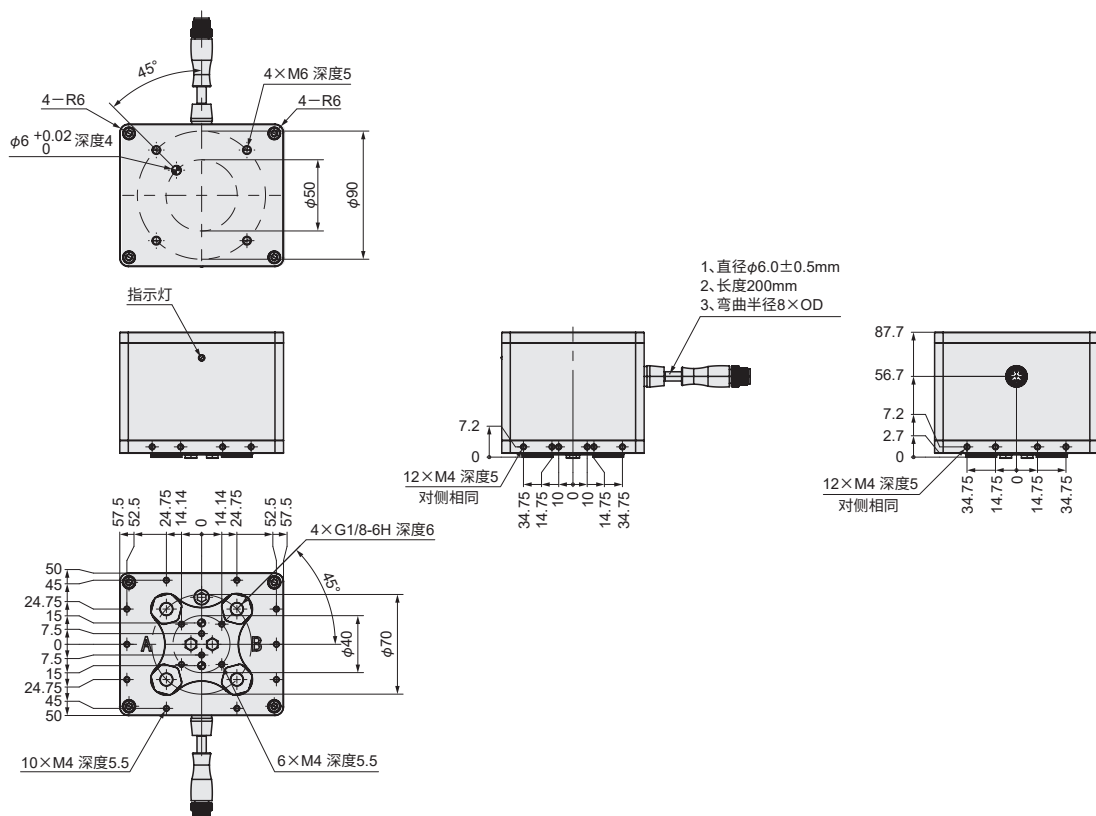
外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

①Type	②最大推荐负载 (kg)	③通讯协议	④配线长度 (m)	长 (mm)	宽 (mm)	高 (mm)	本体重量 (kg)	防护等级	真空度 %	最大流量 L/min	最快吸取/释放时间 (s)	额定电压 (V)	额定电流 (A)	峰值电流 (A)	额定功率 (W)
E-ELGVS (转接出线)	01	T1 : Modbus RTU (RS485) +I/O	L1 L3 L5 (线缆长度可选)	45	45	97	0.3	IP40	10 ~ 60	2.5	0.1/0.1	DC24±10%	0.13	0.3	3.5
E-ELGVD (直接出线)															

※1 真空度实时补偿
※2 01的真空度负压为-10kpa~-60kpa，08的为-10kpa~-70kpa
※3 内置真空泵
※4 使用环境为5~40℃，85%RH以下(无结露)
※5 出货产品不含吸盘
※6 运行噪音<70dB

电动夹爪 吸取型

吸取08



E-ELGVS(D)08内置AB独立2个腔室，可独立控制实现2开2闭。

外壳材质 铝合金
表面处理 阳极氧化

[illegible]

※1 真空度实时补偿

※201的真空度负压为-10kpa~-60kpa, 08的为-10kpa~-70kpa

※3 内置真空泵

※4 使用环境为5~40℃, 85%RH以下(无结露)

※5 出货产品不含吸盘

※6 运行噪音<70dB

请按照选型步骤①~④选择型式和参数后进行订购。

Order 订货范例

①Type・②最大推荐负载 — ③通讯协议 — ④配线长度
E-ELGVS01 — T1 — L5

型号生成方法

方法1

米思米官网检索

Type **E-ELGVS** 

方法2

步骤1 ▶ 米思米官网检索

关键字: **电动夹爪 吸取型**

步骤2 ▶ 经济型品牌选定

☐ MiSUMi ☒ **MiSUMi**
经济型

MiSUMi
经济型

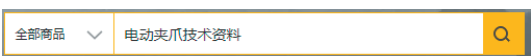
■技术资料获取方式

【获取方式】

1. Web 商品详情页(注意事项下方)



2. Web 关键词检索:电动夹爪技术资料



4. 电爪本体上贴纸
(客户无需时可撕掉)



3. 包装箱上的二维码



【技术资料页面】

电动夹爪

商品目录

说明书

上位机软件

接线图

PLC案例

通讯方式转换器
使用方法

与机器人配合控制
方法

技术资料更新记录

更新【PLC案例】三菱PLC程序案例内容更新!

更新【PLC案例】基恩士PLC程序案例内容更新!

更新【PLC案例】汇川PLC程序案例内容更新!

2025/06/30

2025/06/30

2025/06/30

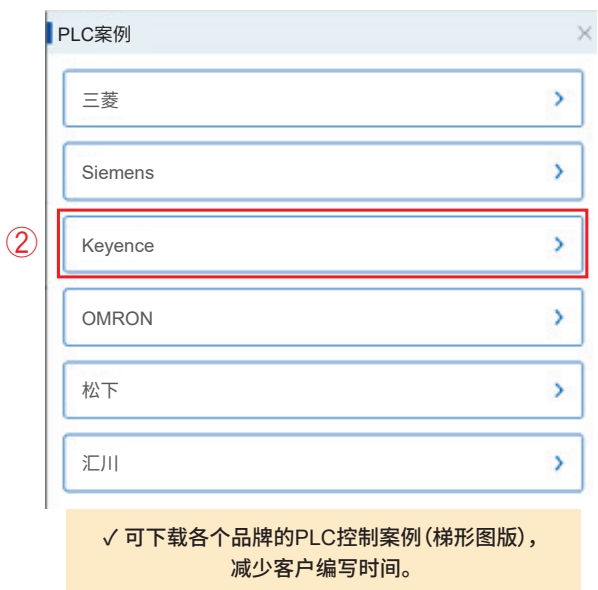
■免费PLC案例

【技术资料项目】

■PC端&手机端 皆可使用

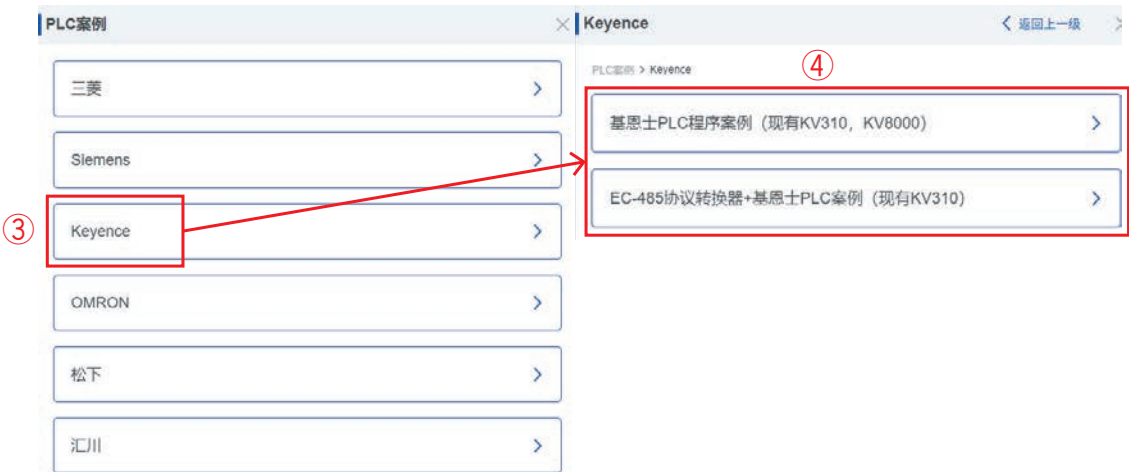


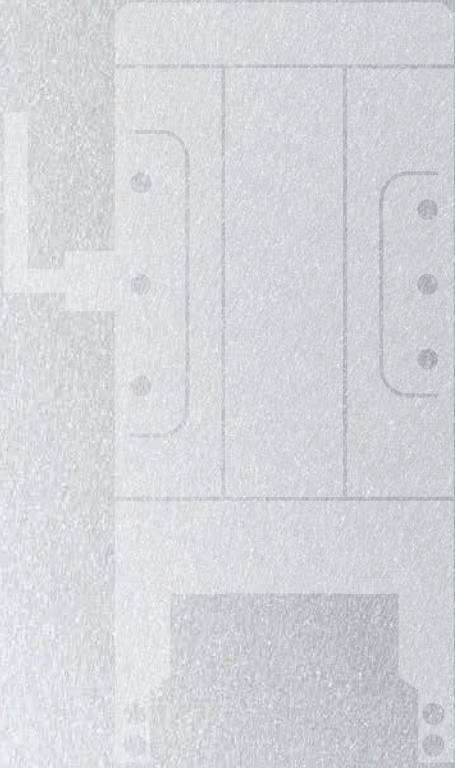
■PLC案例



※ 技术资料会不定期更新, 若对资料有疑问, 请与米思米客服人员获取联络。

【PLC案例资料页面】





样机**免费**试用



产品咨询：电动夹爪产品组

邮箱：electric_gripper@misumi.sh.cn

试用申请：邮件发送后，由产品专员为您提供
一对一的样机试用咨询服务

※受理时间／9:00-18:00（周一~周五，不包括中国法定节假日）

样机免费试用细则

❶ 请勿侵犯版权、专利;禁止复制软件、说明书。 ❷ 本体贴有【防止拆卸】标贴，请勿拆卸、改造样机的任何部件，并按原始状态归还租赁包中所有物品。 ❸ 为了您的试用体验，请严格遵循说明书进行操作，禁止耐久性实验或环境测试；若因意外情况导致产品损坏或丢失，请务必通知我们。（温馨提示:如果您违反了以上的细则，您可能会支付等于或高于产品售价的费用。） ❹ 活动编号：P00001253